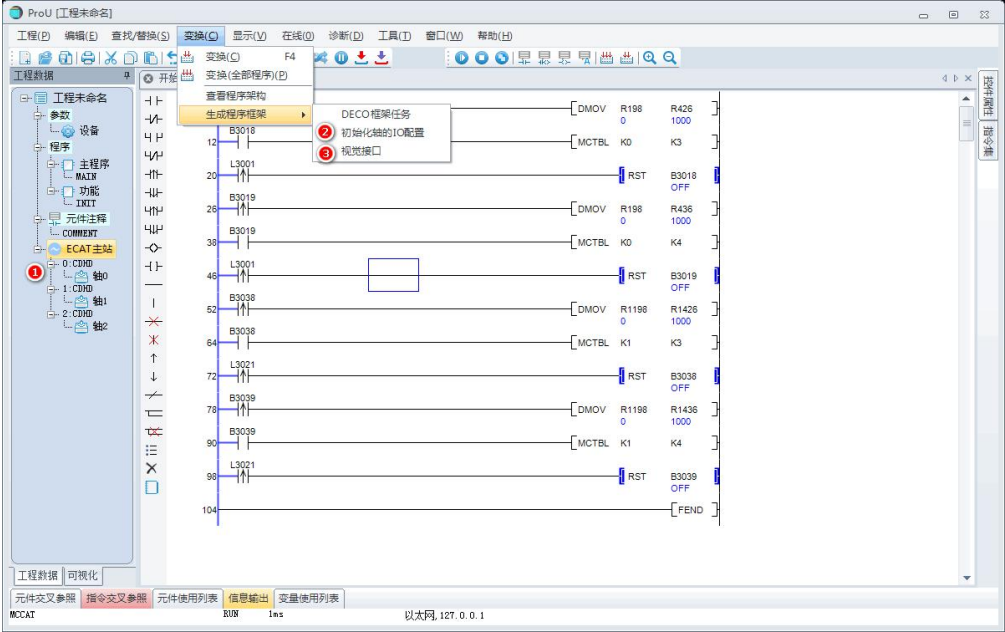
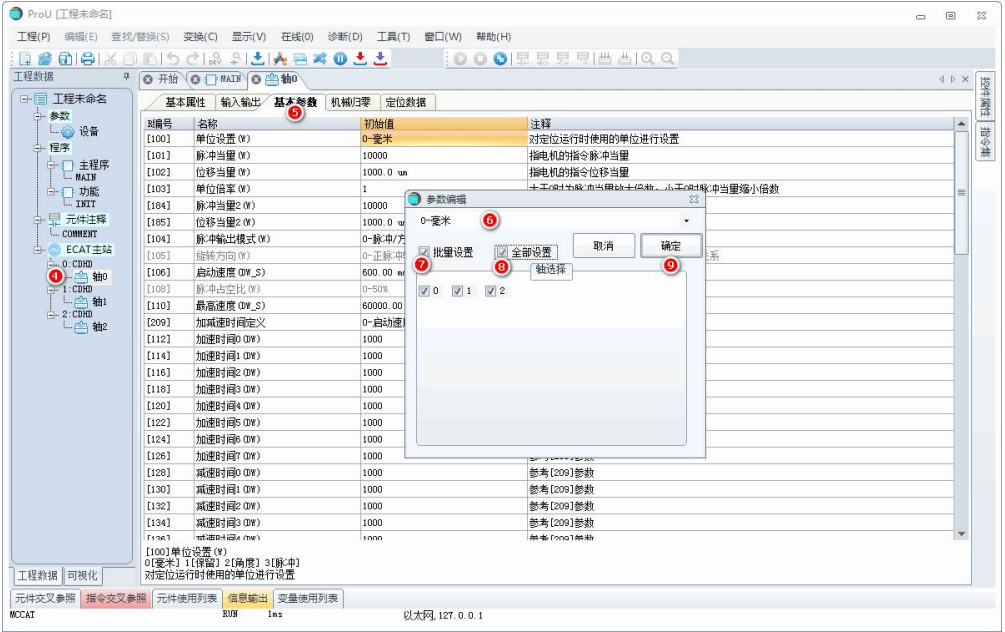


1. prou 运动配置，虽然不需要轴参与标定，但是需要通过轴运动把机械坐标写到标定文件中，如下图：

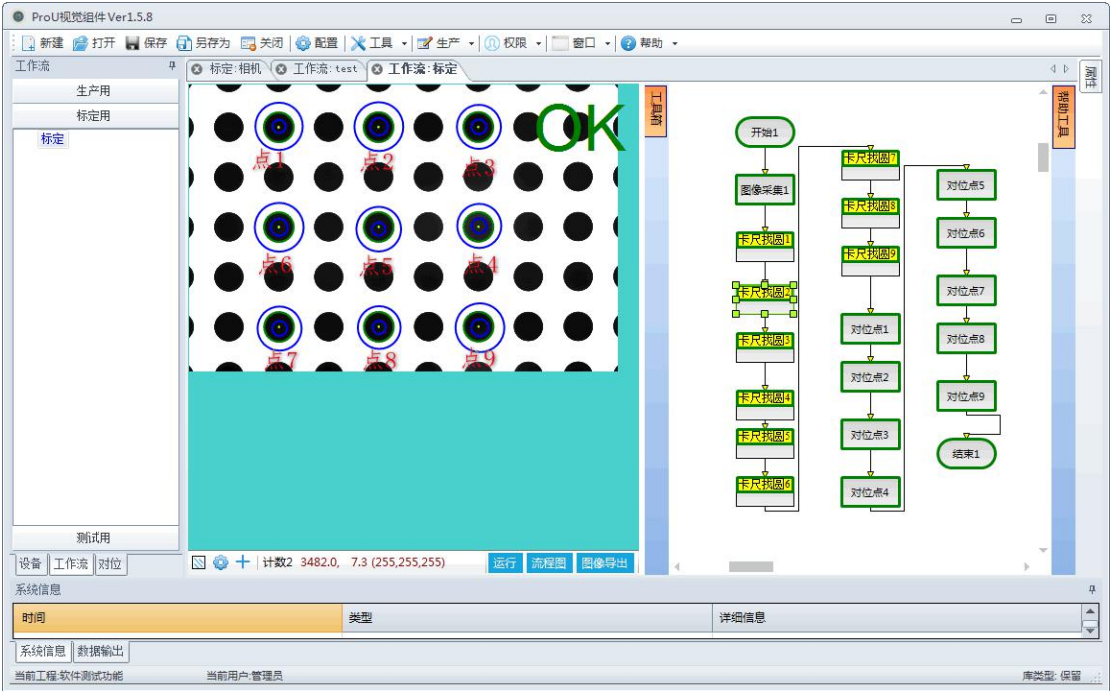
- 1、配置两个虚拟轴
- 2、初始化轴的 IO 配置
- 3、生成 X（轴 0）、Y（轴 1）轴视觉接口



- 4、双击轴 0
- 5、选择基本参数
- 6、单位设置 设置成毫米
- 7、勾选批量设置
- 8、勾选全部设置
- 9、确认

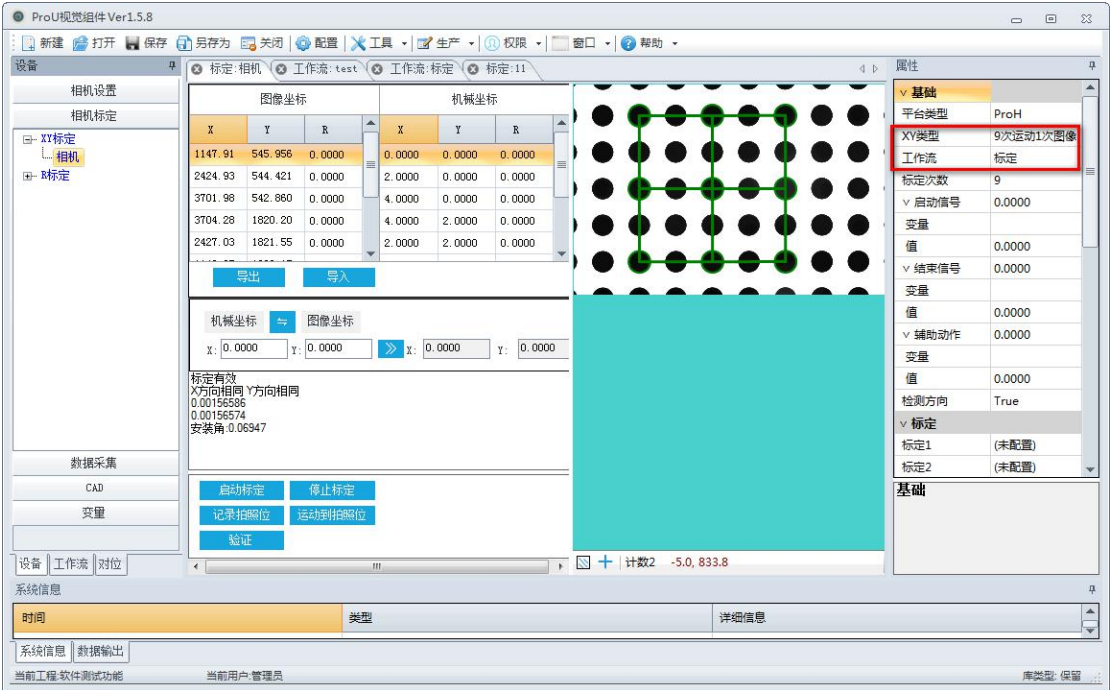


2. 视觉 workflows 配置:

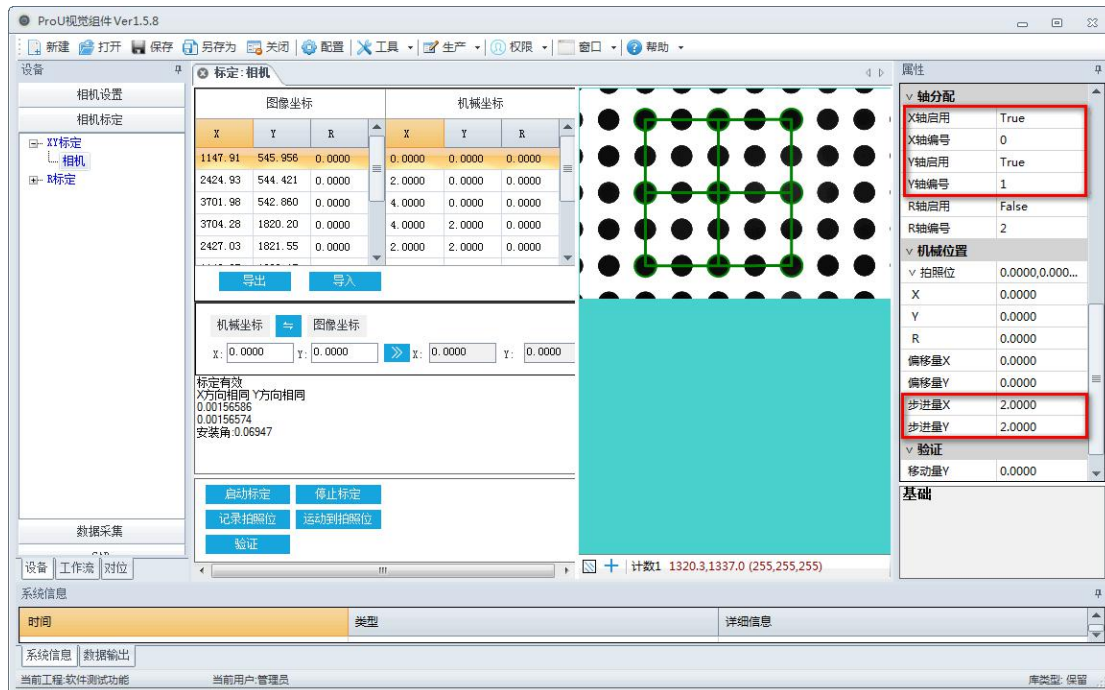


3. 标定界面属性参数选择

(1) 选择标定的类型和工作流



(2) 选择轴号和填写标定板上找到的点的间距



4. 启动标定，如下图：标定成功会显示像素当量，和标定板坐标系与相机坐标系的角度

