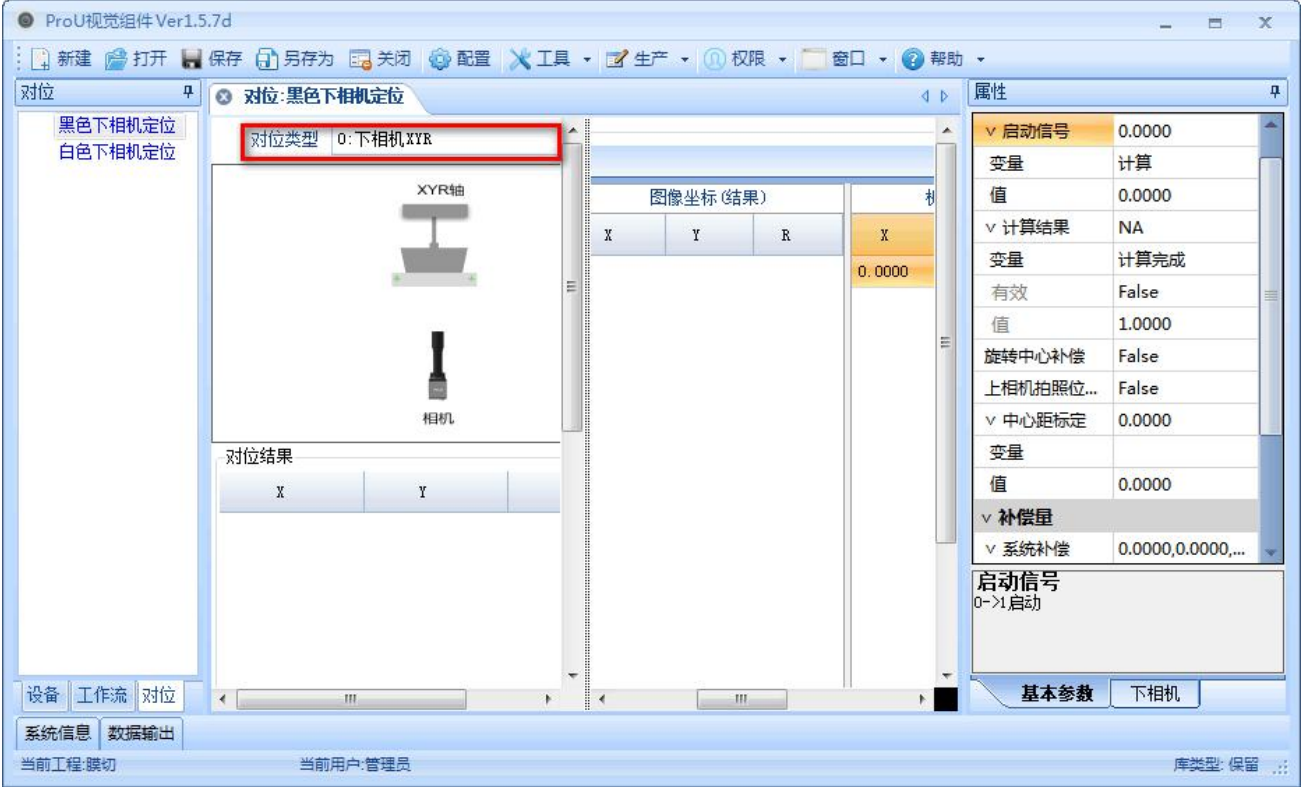


单下相机对位

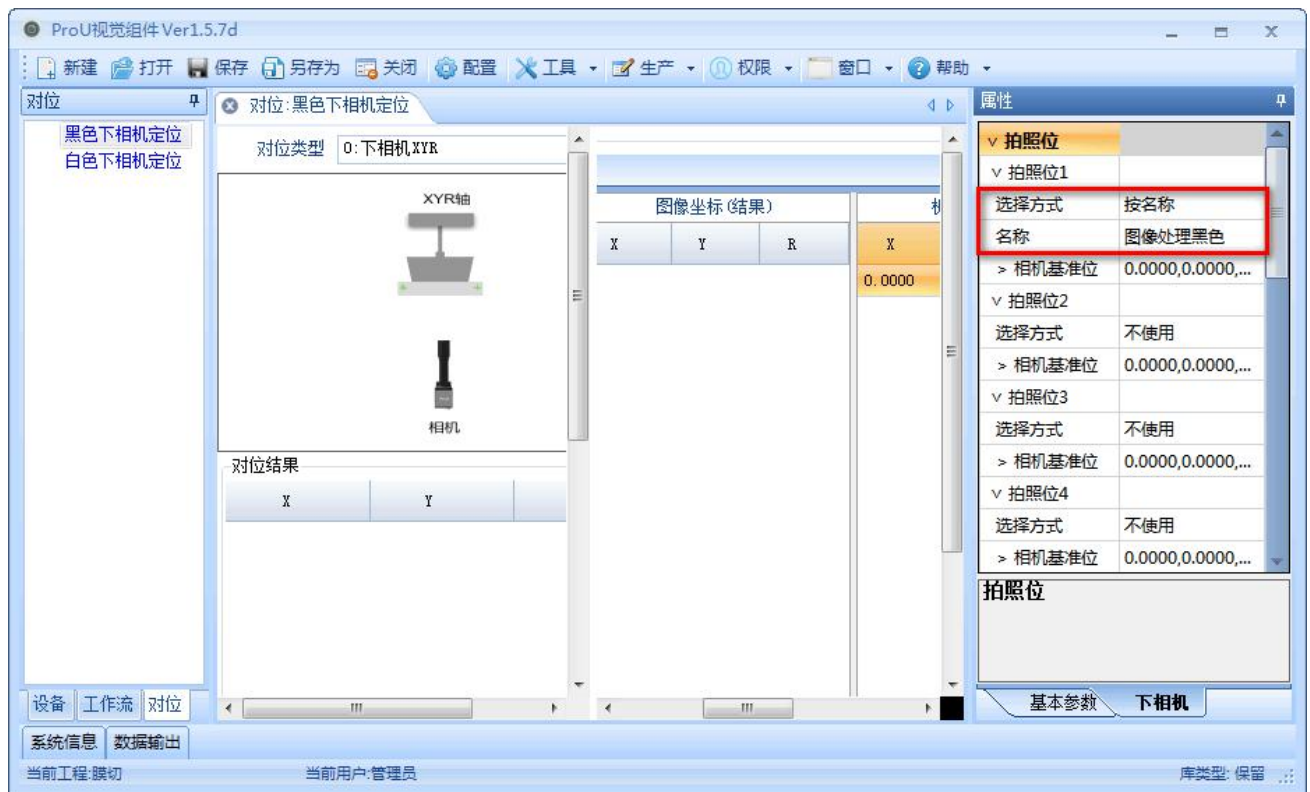
(1).根据机构和相机的安装方式，选择对应的对位类型。单下相机的对位类型为 0



(2)配置好对位计算需要用到 workflow:

- ①计算中使用的点位和角度，是从 workflow 中的“对位点”模块获取。所以选择的 workflow 中需要在“对位点”模块中选好对位点。
- ②图像采集模块中需要填标定文件

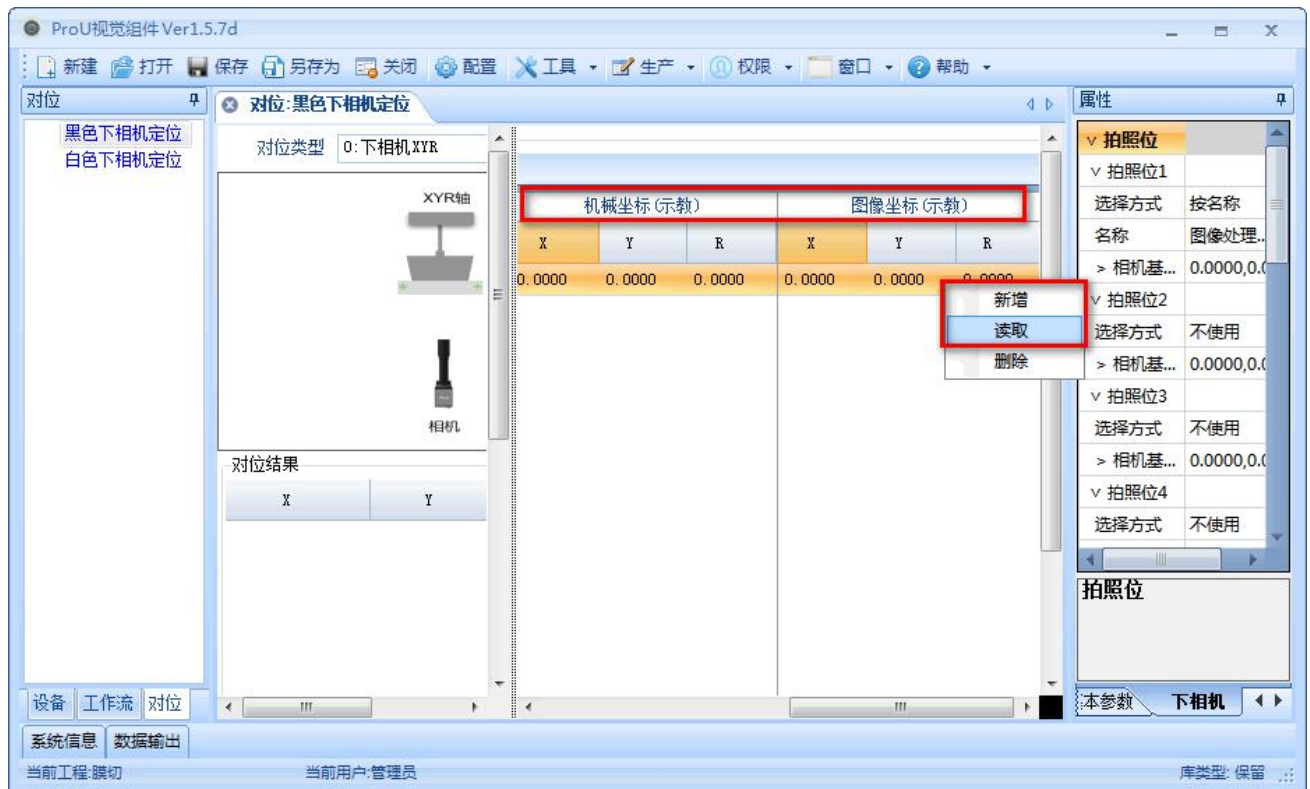




(3). 单下相机的对位类型一般都需要示教基准位置。

在机械坐标栏点击读取: 即可把当前轴的坐标读取进来。

在图像坐标栏点击读取: 选定的工作流就会运行一遍, 把工作流中的对位点图像坐标读取进来。



(4) 完成好以上三步, 即完成对位计算配置。需要手动触发计算即点击下图的"对位计算"按钮, 可在对位结果栏中查看结果。

若程序自动计算，则需再基本参数页面配置好启动信号。

